

Antriebsregler

mcDSA-E47

Artikelnummer: 1504972 (HC Version 1504978)

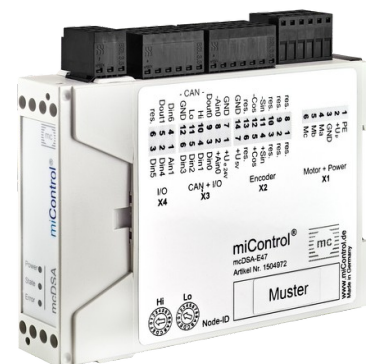


Abbildung ähnlich

Technische Daten

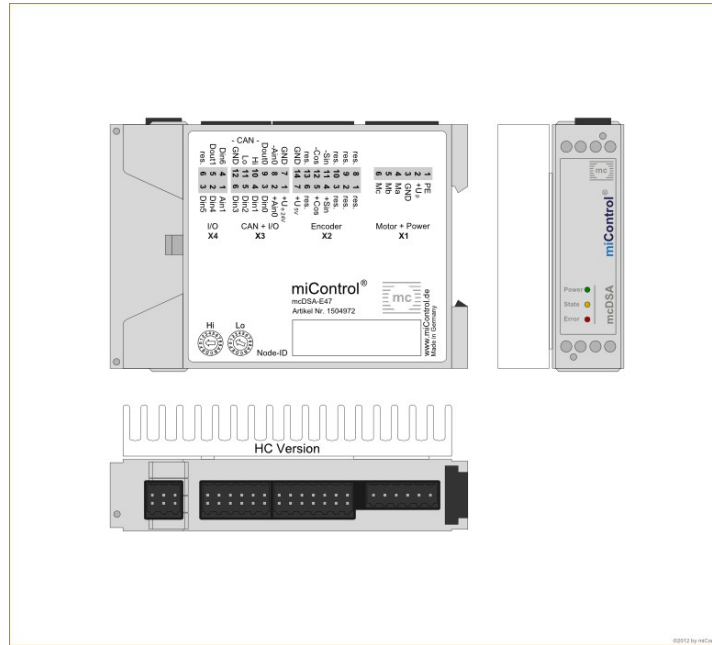
Leistung	
Versorgungsspannung Elektronik U _e	9..30 V
Stromaufnahme Elektronik @ U _e =24V	typ. 60 mA
Versorgungsspannung Leistung U _p	9..60 V
Maximaler Ausgangsstrom	50 A
Ausgangsspannung	100% U _p
PWM-Frequenz	25, 32*, 50 kHz
Min. Anschlussinduktivität	200 µH
Mechanische Daten	
Abmessungen LxBxH (HC Version)	110 x 22.5(40) x 77 mm
Gewicht (HC Version)	110 (310) g
Umgebung	
Schutzart	IP20
Temperaturbereich	0..70 °C
Luftfeuchtigkeit (nicht kondensierend)	5..85 %
Drehgeber	
Signale	+Sin,-Sin,+Cos,-Cos
Auflösung	13 Bit pro Sinusperiode
Eingangssignal	1 V
Signal-Typ	Sinus/Cosinus, analog, differentiell
Digitale Eingänge	
Anzahl	7 (Din0..6)
Low-Schaltschwelle	-30..5 V
High-Schaltschwelle	8..30 V
Digitale Ausgänge	
Anzahl	2 (Dout0..1)
Dauerausgangsstrom	2.5 A
Lasten	resistiv, induktiv
Ausgangsspannung	Versorgungsspannung Elektronik U _e
Signal-Typ	plusschaltend, kurzschlussfest
Analoge Eingänge	
Anzahl	1 (Ain0)
Signal-Typ	+/- 10V, 12 Bit, differentiell

* Standardwert

Weitere technische Daten finden Sie im mcManual.

Anzahl	1 (Ain1)
Signal-Typ	+/- 10V, 12 Bit, single ended
CAN-Bus	
Protokoll	DS301
Geräteprofil	DS402
Max. Baudrate	1 Mbit/s
CAN Spezifikation	2.0B
Galvanisch getrennt	nein

Schema



Klemmenbelegung

X1 Motor		
1	PE	Potentialausgleich
2	+Up	Versorgungsspannung Leistung
3	GND	Masse Leistung
4	Ma	Motorphase A
5	Mb	Motorphase B
6	Mc	Motorphase C
X2 Drehgeber		
1	res.	Reserviert
2	res.	Reserviert
3	res.	Reserviert
4	+Sin	Drehgeber, Sinussignal
5	+Cos	Drehgeber, Cosinussignal
6	res.	Reserviert
7	+U5V	5V Geberversorgung (Drehgeber)
8	res.	Reserviert
9	res.	Reserviert
10	res.	Reserviert
11	-Sin	Drehgeber, Sinussignal negiert
12	-Cos	Drehgeber, Cosinussignal negiert
13	res.	Reserviert
14	GND	Masse Geberversorgung
X3 I/O's und CAN		
1	+Ue24V	Versorgungsspannung Elektronik
2	+Ain0	Analoger Eingang 0, Plus
3	Din0	Digitaler Eingang 0
4	Din1	Digitaler Eingang 1
5	Din2	Digitaler Eingang 2
6	Din3	Digitaler Eingang 3
7	GND	Masse Elektronik
8	-Ain0	Analoger Eingang 0, Minus
9	Dout0	Digitaler Ausgang 0
10	CAN Hi	CAN High
11	CAN Lo	CAN Low
12	CAN GND	CAN Ground

X4 I/O's		
1	Ain1	Analoger Eingang 1
2	Din4	Digitaler Eingang 4
3	Din5	Digitaler Eingang 5
4	Din6	Digitaler Eingang 6
5	Dout1	Digitaler Ausgang 1
6	res.	Reserviert