

## Antriebsregler

## mcDSA-E45-PROFIBUS

Artikelnummer: 1503607 (HC Version 1503612)



Abbildung ähnlich

## Technische Daten

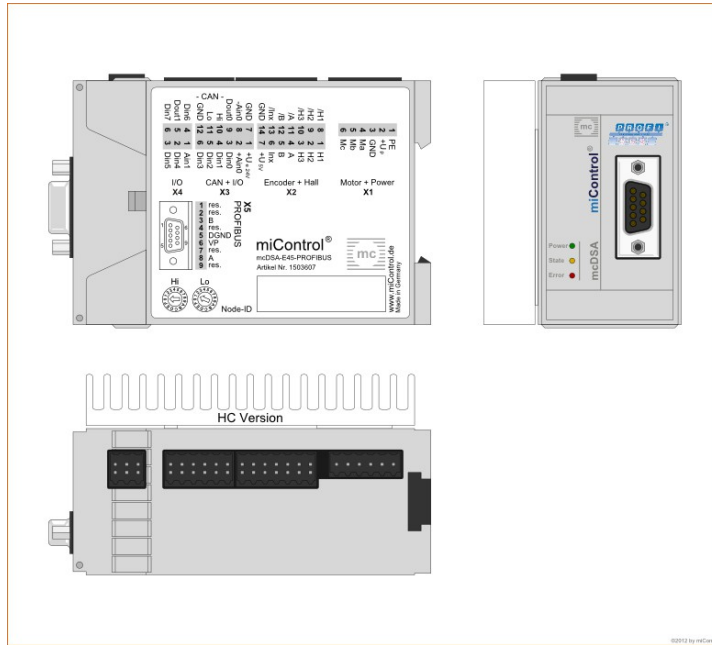
Leistung	
Versorgungsspannung Elektronik U <sub>e</sub>	9..30 V
Stromaufnahme Elektronik @ U <sub>e</sub> =24V (Bus nicht angeschlossen)	typ. 75 mA
Versorgungsspannung Leistung U <sub>p</sub>	9..60 V
Maximaler Ausgangsstrom	50 A
Ausgangsspannung	100% U <sub>p</sub>
PWM-Frequenz	25, 32*, 50 kHz
Min. Anschlussinduktivität	200 µH
Mechanische Daten	
Abmessungen LxBxH (HC Version)	110 x 45(62) x 77 mm
Gewicht (HC Version)	170 (370) g
Umgebung	
Schutzart	IP20
Temperaturbereich	0..70 °C
Luftfeuchtigkeit (nicht kondensierend)	5..85 %
Drehgeber	
Signale	A, /A, B, /B, Inx, /Inx
Max. Frequenz pro Spur	500 kHz
Eingangssignal (24V tolerant)	5 V
Signal-Typ	differenziell, open collector, single ended
Hall-Sensoren	
Signale	H1, /H1, H2, /H2, H3, /H3
Max. Frequenz pro Spur	10 kHz
Eingangssignal (24V tolerant)	5 V
Signal-Typ	differenziell, open collector, single ended
Digitale Eingänge	
Anzahl	8 (Din0..7)
Low-Schaltswelle	-30..5 V
High-Schaltswelle	8..30 V
Digitale Ausgänge	
Anzahl	2 (Dout0..1)
Dauerausgangsstrom	2.5 A
Lasten	resistiv, induktiv

\* Standardwert

Weitere technische Daten finden Sie im mcManual.

Ausgangsspannung	Versorgungsspannung Elektronik U <sub>e</sub>
Signal-Typ	plusschaltend, kurzschlussfest
Analoge Eingänge	
Anzahl	1 (Ain0)
Signal-Typ	+/- 10V, 12 Bit, differentiell
Anzahl	1 (Ain1)
Signal-Typ	+/- 10V, 12 Bit, single ended
CAN-Bus	
Protokoll	DS301
Geräteprofil	DS402
Max. Baudrate	1 Mbit/s
CAN Spezifikation	2.0B
Galvanisch getrennt	nein
PROFIBUS	
Typ	PROFIBUS-DP Slave
Physikal Layer	EIA-485
Bus Controller	VPC
Max. Baudrate	12 Mbit/s
Integrierter Busabschluss	nein
Protokoll	DPV0, DPV1
Profil	PROFIdrive

Schema



Klemmenbelegung

X1 Motor		
1	PE	Potentialausgleich
2	+Up	Versorgungsspannung Leistung
3	GND	Masse Leistung
4	Ma	Motorphase A
5	Mb	Motorphase B
6	Mc	Motorphase C
X2 Hall-Sensoren und Drehgeber		
1	H1	Hallsensorsignal 1
2	H2	Hallsensorsignal 2
3	H3	Hallsensorsignal 3
4	A	Inkrementalgeber - Spur A
5	B	Inkrementalgeber - Spur B
6	Inx	Inkrementalgeber - Index
7	+U5V	5V Gebersversorgung
8	/H1	Hallsensorsignal 1 negiert
9	/H2	Hallsensorsignal 2 negiert
10	/H3	Hallsensorsignal 3 negiert
11	/A	Inkrementalgeber - Spur A negiert
12	/B	Inkrementalgeber - Spur B negiert
13	/Inx	Inkrementalgeber - Index negiert
14	GND	Masse Gebersversorgung
X3 I/O's und CAN		
1	+Ue24V	Versorgungsspannung Elektronik
2	+Ain0	Analoger Eingang 0, Plus
3	Din0	Digitaler Eingang 0
4	Din1	Digitaler Eingang 1
5	Din2	Digitaler Eingang 2
6	Din3	Digitaler Eingang 3
7	GND	Masse Elektronik
8	-Ain0	Analoger Eingang 0, Minus
9	Dout0	Digitaler Ausgang 0
10	CAN Hi	CAN High
11	CAN Lo	CAN Low
12	CAN GND	CAN Ground

X4 I/O's		
1	Ain1	Analoger Eingang 1
2	Din4	Digitaler Eingang 4
3	Din5	Digitaler Eingang 5
4	Din6	Digitaler Eingang 6
5	Dout1	Digitaler Ausgang 1
6	Din7	Digitaler Eingang 7
X5 PROFIBUS		
1	res.	Reserviert
2	res.	Reserviert
3	B	Signal B
4	res.	Reserviert
5	DGND	Masse
6	VP	5V Gebersversorgung
7	res.	Reserviert
8	A	Signal A
9	res.	Reserviert