

Antriebsregler

mcDSA-B40

Artikelnummer: 1504909 (HC Version 1504911)



Abbildung ähnlich

Technische Daten

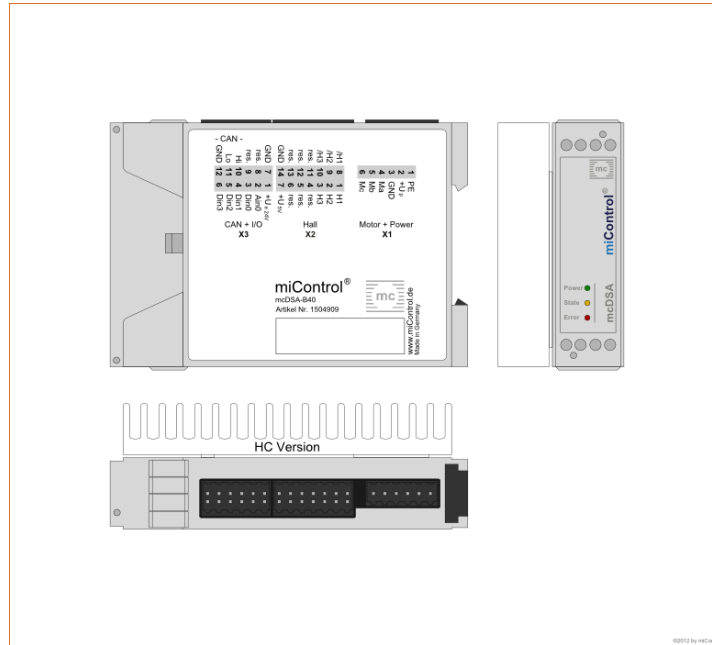
Leistung	
Versorgungsspannung Elektronik Ue	9..30 V
Versorgungsspannung Leistung Up	9..60 V
Maximaler Ausgangsstrom	30 A
Ausgangsspannung	90% Up
PWM-Frequenz	25 kHz
Min. Anschlussinduktivität	200 uH
Mechanische Daten	
Abmessungen LxBxH (HC Version)	110 x 22.5(40) x 77 mm
Gewicht (HC Version)	110 (310) g
Umgebung	
Schutzart	IP20
Temperaturbereich	0..70 °C
Luftfeuchtigkeit (nicht kondensierend)	5..85 %
Hall-Sensoren	
Signale	H1,/H1,H2,/H2,H3,/H3
Max. Frequenz pro Spur	10 kHz
Eingangssignal (24V tolerant)	5 V
Signal-Typ	differenziell, open collector, single ended
Digitale Eingänge	
Anzahl	4 (Din0..3)
Low-Schaltswelle	-30..5 V
High-Schaltswelle	6..30 V
Analoge Eingänge	
Anzahl	1 (Ain0)
Signal-Typ	0..10V, 12 Bit, single ended
CAN-Bus	
Protokoll	DS301
Max. Baudrate	1 Mbit/s
CAN Spezifikation	2.0B
Galvanisch getrennt	nein

* Standardwert

Weitere technische Daten finden Sie im mcManual.



Schema



Klemmenbelegung

X1 Motor		
1	PE	Potentialausgleich
2	+Up	Versorgungsspannung Leistung
3	GND	Masse Leistung
4	Ma	Motorphase A
5	Mb	Motorphase B
6	Mc	Motorphase C
X2 Hall		
1	H1	Hallsensorsignal 1
2	H2	Hallsensorsignal 2
3	H3	Hallsensorsignal 3
4	res.	Reserviert
5	res.	Reserviert
6	res.	Reserviert
7	+U5V	5V Geberversorgung
8	/H1	Hallsensorsignal 1 negiert
9	/H2	Hallsensorsignal 2 negiert
10	/H3	Hallsensorsignal 3 negiert
11	res.	Reserviert
12	res.	Reserviert
13	res.	Reserviert
14	GND	Masse Geberversorgung
X3 I/O's und CAN		
1	+Ue24V	Versorgungsspannung Elektronik
2	Ain0	Analoger Eingang 0
3	Din0	Digitaler Eingang 0
4	Din1	Digitaler Eingang 1
5	Din2	Digitaler Eingang 2
6	Din3	Digitaler Eingang 3
7	GND	Masse Elektronik
8	res.	Reserviert
9	res.	Reserviert
10	CAN Hi	CAN High
11	CAN Lo	CAN Low
12	CAN GND	CAN Ground